

Ex 1 : $\vec{V} = A\vec{i} + B\vec{j}$

A, B sont les coordonnées de \vec{V} dans la base cartésienne.

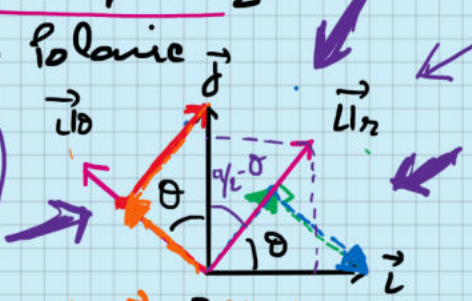
Écrire \vec{V} dans la base polaire $(\vec{u}_r, \vec{u}_\theta)$

⇒ Il faut convertir / trouver le lien entre la base Cart et polaire ⚠

⇒ Trouver les relations de passage
Cart \longrightarrow polaire

$$\begin{cases} \vec{i} = +\cos\theta \vec{u}_r - \sin\theta \vec{u}_\theta \\ \vec{j} = +\sin\theta \vec{u}_r + \cos\theta \vec{u}_\theta \end{cases}$$

On remplace les expressions de \vec{i} et \vec{j} dans l'expression du vect. \vec{V} :



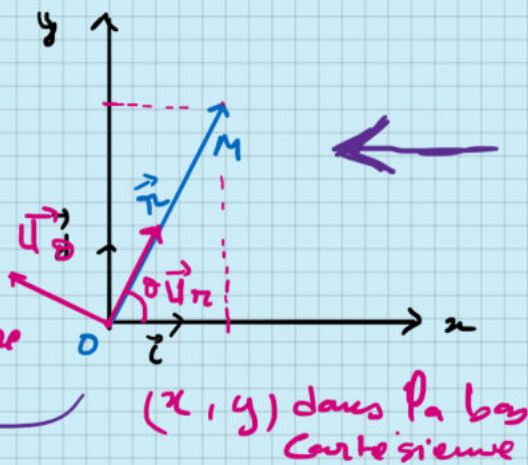
SÉRIE 02

la base polaire est une base plane = 2D.

le vect. position

$$\vec{OM} = r \vec{u}_r$$

(r, θ) sont les coordonnées, radiale et angulaire de la polaire



On trouve :

$$\vec{V} = A(\cos\theta \vec{u}_r - \sin\theta \vec{u}_\theta) + B(\sin\theta \vec{u}_r + \cos\theta \vec{u}_\theta)$$

On réarrange les termes en fonction de $\vec{u}_r, \vec{u}_\theta$:

$$\vec{V} = \underbrace{(A\cos\theta + B\sin\theta)}_{V_r} \vec{u}_r + \underbrace{(-A\sin\theta + B\cos\theta)}_{V_\theta} \vec{u}_\theta$$

V_r, V_θ : sont les composantes ou encore les coordonnées de \vec{V} dans la base polaire.

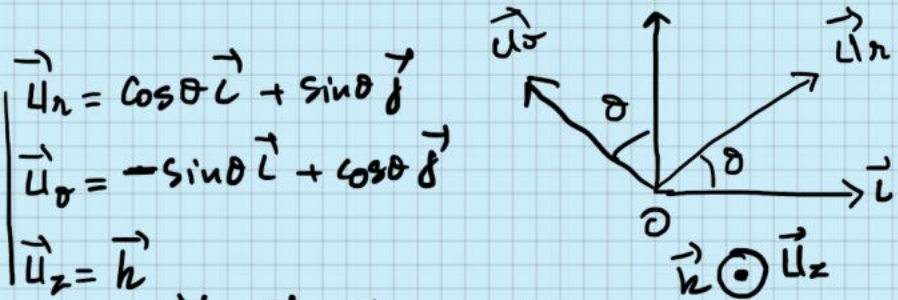
EX 3:

$$\vec{V} = v_r \vec{u}_r + v_\theta \vec{u}_\theta + v_z \vec{u}_z$$

Ecrire \vec{V} dans la base cartésienne $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$

→ Trouvez les relations de passage

Cylind → carté
 $(\vec{u}_r, \vec{u}_\theta, \vec{u}_z)$ → $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$



$$\begin{cases} \vec{u}_r = \cos\theta \vec{i} + \sin\theta \vec{j} \\ \vec{u}_\theta = -\sin\theta \vec{i} + \cos\theta \vec{j} \\ \vec{u}_z = \vec{k} \end{cases}$$

On injecte $\vec{u}_r, \vec{u}_\theta, \vec{u}_z$ par leurs expressions dans l'expression de \vec{V} . On obtient après réarrangement:

$$\vec{V} = \underbrace{(v_r \cos\theta - v_\theta \sin\theta)}_{v_x} \vec{i} + \underbrace{(v_r \sin\theta + v_\theta \cos\theta)}_{v_y} \vec{j} + \underbrace{v_z}_{v_z} \vec{k}$$

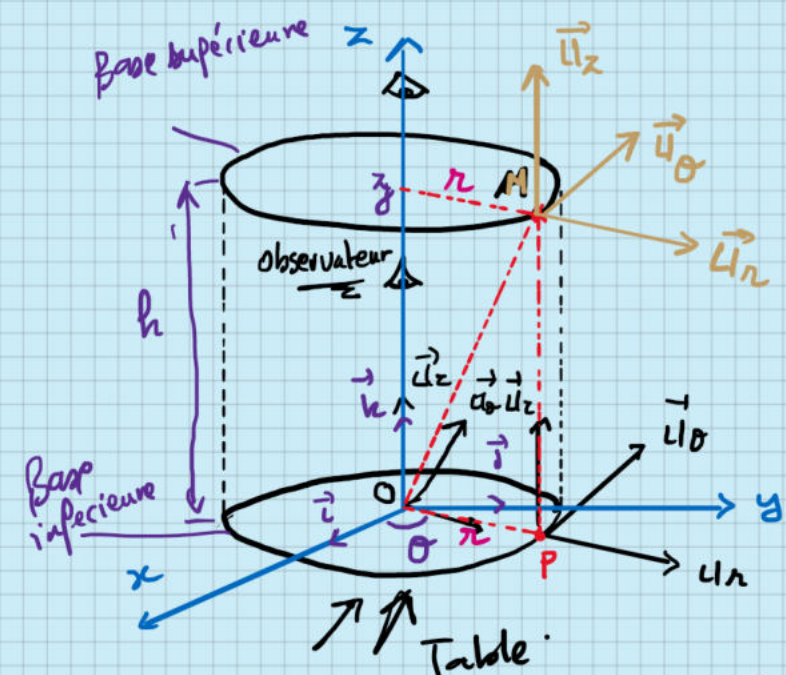


Table:
 Système cylindrique et le cas généralisé du système polaire

v_x, v_y, v_z sont les coordonnées de \vec{V} dans la base cylindrique.

EXERCICE : 2

$$\vec{V} = V_n \vec{U}_n + V_\theta \vec{U}_\theta + V_\varphi \vec{U}_\varphi$$

Écrire \vec{V} dans la base cartésienne : Ceci dit, qu'il faut chercher les relations de passage :

Sphérique \longrightarrow CART
 $(\vec{U}_n, \vec{U}_\theta, \vec{U}_\varphi)$ \longrightarrow $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$

Cherchons donc les expressions de $\vec{U}_n, \vec{U}_\theta, \vec{U}_\varphi$ en f^{ct} $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$

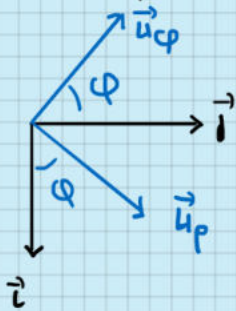


Schéma (1)

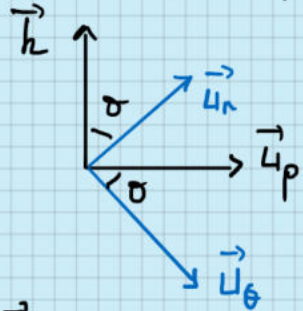


Schéma (2)

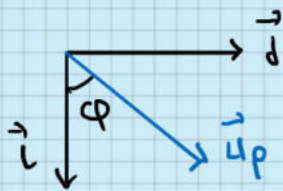


Schéma (3)

d'après le schéma (2) :

$$\vec{U}_n = \sin\theta \vec{U}_\rho + \cos\theta \vec{k}$$

et schéma (3) donne : $\vec{U}_\rho = \cos\varphi \vec{i} + \sin\varphi \vec{j}$

donc :

$$\vec{U}_n = \sin\theta (\cos\varphi \vec{i} + \sin\varphi \vec{j}) + \cos\theta \vec{k}$$

et ;

$$\vec{U}_n = \sin\theta \cos\varphi \vec{i} + \sin\theta \sin\varphi \vec{j} + \cos\theta \vec{k}$$

* $\vec{U}_\theta = ?$

$$\vec{U}_\theta = \cos\theta \vec{U}_\rho - \sin\theta \vec{k} \quad (\text{d'après schéma (2)})$$

on connaît l'expression de \vec{U}_ρ : donc :

$$\vec{U}_\theta = \cos\theta \cos\varphi \vec{i} + \cos\theta \sin\varphi \vec{j} - \sin\theta \vec{k}$$

* $\vec{U}_\varphi = ?$

d'après le schéma (1) :

$$\vec{U}_\varphi = -\sin\varphi \vec{i} + \cos\varphi \vec{j}$$

On injecte les expressions de $\vec{U}_n, \vec{U}_\theta$ et \vec{U}_φ dans l'expression de \vec{V} , on trouve :

$$\vec{V} = \underbrace{(V_n \sin\theta \cos\varphi + V_\theta \cos\theta \cos\varphi - V_\varphi \sin\varphi)}_{V_x} \vec{i} + \underbrace{(V_n \sin\theta \sin\varphi + V_\theta \cos\theta \sin\varphi + V_\varphi \cos\varphi)}_{V_y} \vec{j} + \underbrace{(V_n \cos\theta - V_\theta \sin\theta)}_{V_z} \vec{k}$$

V_x, V_y, V_z : sont les coordonnées de \vec{V} dans la base cartésienne

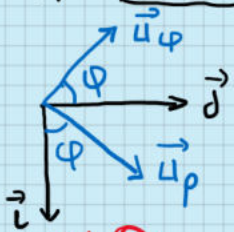
Ex 4:

$$\vec{V} = A\vec{i} + B\vec{j} + C\vec{k}$$

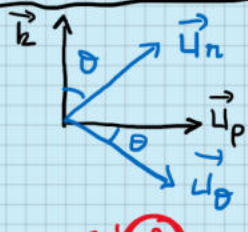
1/- Convertir \vec{V} en coordonnées cylindriques

— Voir EXERCICES (1) et (3)

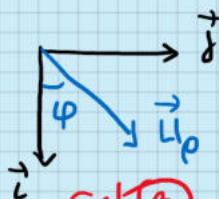
2/- Écrire \vec{V} en coordonnées sphériques:



Sch (1)



Sch (2)



Sch (3)

$$\vec{i} = \cos\varphi \vec{i}_\rho - \sin\varphi \vec{i}_\varphi$$

$$\vec{j} = \sin\varphi \vec{i}_\rho + \cos\varphi \vec{i}_\varphi \quad \left. \begin{array}{l} \\ \end{array} \right\} \text{d'après sch (1)}$$

$$\vec{k} = \cos\theta \vec{i}_n - \sin\theta \vec{i}_\theta \quad \text{d'après sch (2)}$$

$$\vec{i}_\rho = \sin\theta \vec{i}_n + \cos\theta \vec{i}_\theta \quad \text{d'après sch (3)}$$

et

on remplace \vec{i}_ρ dans les expressions de \vec{i} et \vec{j} on obtient:

$$\vec{i} = \cos\varphi \sin\theta \vec{i}_n + \cos\varphi \cos\theta \vec{i}_\theta - \sin\varphi \vec{i}_\varphi$$

$$\vec{j} = \sin\varphi \sin\theta \vec{i}_n + \sin\varphi \cos\theta \vec{i}_\theta + \cos\varphi \vec{i}_\varphi$$

$$\vec{k} = \cos\theta \vec{i}_n - \sin\theta \vec{i}_\theta$$

On injecte ces expressions dans l'expression de \vec{V} :

$$\vec{V} = \underbrace{(A \cos\varphi \sin\theta + B \sin\varphi \sin\theta + C \cos\theta)}_{V_n} \vec{i}_n$$

$$+ \underbrace{(A \cos\varphi \cos\theta + B \sin\varphi \cos\theta - C \sin\theta)}_{V_\theta} \vec{i}_\theta$$

$$+ \underbrace{(-A \sin\varphi + B \cos\varphi)}_{V_\varphi} \vec{i}_\varphi$$

V_n, V_θ, V_φ sont les coordonnées de \vec{V} dans la base sphérique.